

Öğrenci adı-soyadı:  
Öğrenci no :

**Dokuz Eylül Üniversitesi**  
**Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü**  
**EE 5150–Dönüşüm Kuramı ve Uygulamaları**  
**Ev Ödevi1, Güz 2009**  
**2 Ekim 2009, 9:30-12:15**  
**Öğretim Üyesi: Dr. Gülden Köktürk**

**S1)** Bir doğrusal zamanla değişmez (DZD)-ayırık zaman (AZ) sistem aşağıdaki eşitlik ile tanımlanmıştır.

$$y(n) = 0.3y(n - 1) + y(n - 2) - 0.2y(n - 3) + x(n)$$

Burada;  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=0$ , ve  $x(n)=(0.5)^n u(n)$  şeklindedir.  $y(n)$   $0 \leq n \leq 5$  için özyineli algoritmayı kullanarak çıkış örnekleri dizisi  $y(n)$ 'i bulun.

**S2)** Aşağıda tanımlanan sistemin salt girdi tepkisi, sıfır girdili tepki, doğal tepki, güdümlü tepki, geçici tepki, yatkın durum tepkisi, ve birim dürtü tepkisi nedir?

$$y(n) = 0.5y(n - 1) + 0.06y(n - 2) = 2x(n) - x(n - 1)$$

**S3)**  $h(n)=(0.8)^n u(n)$  şeklinde tanımlı bir DZD-AZ sistem alalım. Giriş  $x(n)=\{1.0 \ 0.5 \ -0.5 \ \underline{0.2} \ 0.4 \ 0.6 \ 0.8\}$  olduğunda evrişim toplamını kullanarak,  $n=1, 2, 3, 4$  için çıkış  $y(n)$ 'i bulun.

**S4)** Aşağıdaki işlevlerin z dönüşümlerini bulun.

- (a)  $x_1(n) = (-1)^n 2^{-n} u(n)$
- (b)  $x_2(n) = n a^n \sin(\omega_0 n) u(n)$
- (c)  $x_3(n) = (n^2 + n)a^{n-1} u(n - 1)$
- (d)  $x_4(n) = (0.5)^n [u(n) - u(n - 5)]$

**S5)** Aşağıdaki işlevlerin ters z dönüşümlerini bulun.

$$(a) G_1(n) = \frac{1+0.1z^{-1}+0.8z^{-n}}{(1+z^{-1})}$$

$$(b) G_2(n) = \frac{0.2z^2+z+0.8}{(z+0.2)(z+0.1)}$$

**S6)** Aşağıdaki gibi tanımlı bir DZD-AZ sistem alalım

$$y(n) + 0.2y(n - 1) + 0.2y(n - 2) = 0.5x(n - 1)$$

Burada;  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=0$ , ve  $x(n)=u(n)$  şeklindedir, bu sistemin salt girdi tepkisi, sıfır girdili tepki, doğal tepki, güdümlü tepki, geçici tepki, ve yatkın durum tepkisi bulun. Sistemin birim dürtü tepkisi  $h(n)$  nedir?

**S7)** Aktarım işlevin  $H(z)$  aşağıdaki gibi kımı kesirlerle açılım formatında verilmiştir.

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{z}{(z - 0.1)(z - 0.2)(1 - 0.3z^{-1})(1 - 0.5z^{-1})} \\ &= \frac{K_1 z}{(z - 0.1)} + \frac{K_2 z}{(z - 0.2)} + \frac{R_3}{(1 - 0.3z^{-1})} + \frac{R_4}{(1 - 0.5z^{-1})} \end{aligned}$$

$K_1, K_2, R_3, R_4$ 'ü bulun.

## Matlab Problemleri

**S1)** Açılım işlevi aşağıdaki gibi verilen  $G(z)$ 'nin Matlab komutu **residuez** kullanarak  $R_1$ ,  $R_2$ , and  $R_3$  değerlerini bulun.

$$G(z) = \frac{(1 + 0.6z)}{(z - 0.8)(z - 0.2)^n} = \frac{R_1 z}{(z - 0.8)} + \frac{R_2 z}{(z - 0.2)^n} + \frac{R_3 z}{(z - 0.2)}$$

**Öğrenci adı-soyadı:**

**Öğrenci no :**

**S2)** Verileniv  $H_2(z) = \frac{(1-z^{-1})}{(1-0.9z^{-1})}$  için,  $H_3(z) = H_2(ze^{j1.5})H_2(ze^{-j1.5})$ 'ün ve  $H_4(z) = H_2(ze^{j1.5})H_2(ze^{-j1.5})$ 'ün genliklerini çizin.

**Q3)** Aktarım işlevleri sırasıyla  $H_1(z)$ ,  $H_2(z)$ , and  $H_3(z)$  tarafından tanımlı bir AZD-AZ sistemin  $y_1(n)$ ,  $y_2(n)$ , ve  $y_3(n)$  çıkışlarını  $0 \leq n \leq 15$  için bulun. Burada giriş dizisinin  $x(n)=\{0.5 \underset{\uparrow}{0.2} -0.3 0.1\}$  olduğunu kabul edin.

**Q4)** Bir DZD-AZ sistem aşağıdaki eşitlik ile tanımlanmıştır.

$$y(n) + 3y(n-1) + 2y(n-2) + 2y(n-3) = x(n) + 3x(n-2)$$

Burada;  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=2$ ,  $y(-3)=1$ , ve  $x(n)=(0.5)^n u(n)$  şeklindedir.  $0 \leq n \leq 20$  için toplam dörtü  $y(n)$ 'i bulun ve  $y(n)$ 'i çiz.

**Dokuz Eylül University**  
**Department of Electrical and Electronics Engineering**  
**EE 5150—Transform Theory and Its Applications**  
**Take Home1, Fall 2009**  
**November 9th, 2009, 9:30-12:15 AM**  
**Instructor: Dr. Gülden Köktürk**

**Q1)** An LTI-DT system is described by the following equation

$$y(n) = 0.3y(n-1) + y(n-2) - 0.2y(n-3) + x(n)$$

where  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=0$ , and  $x(n)=(0.5)^n u(n)$ . Find the output samples  $y(n)$  for  $0 \leq n \leq 5$ , using the recursive algorithm.

**Q2)** What are the zero state response, zero input responce, natural response, forced response, transient response, steady state response, and unit impulse response of the system described in below.

$$y(n) = 0.5y(n-1) + 0.06y(n-2) = 2x(n) - x(n-1)$$

**Q3)** An LTI, discrete time system is defined by its  $h(n)=(0.8)^n u(n)$ . Find the output  $y(n)$  for  $n=1, 2, 3, 4$ , when the input is given by  $x(n)=\{1.0 \underset{\uparrow}{0.5} -0.5 0.2 0.4 0.6 0.8\}$ , using the convolution sum.

**Q4)** Find the z transform of the following functions.

(a)  $x_1(n) = (-1)^n 2^{-n} u(n)$

(b)  $x_2(n) = na^n \sin(\omega_0 n) u(n)$

(c)  $x_3(n) = (n^2 + n)a^{n-1} u(n-1)$

(d)  $x_4(n) = (0.5)^n [u(n) - u(n-5)]$

**Q5)** Find the inverse z transform of the following functions.

(a)  $G_1(n) = \frac{1+0.1z^{-1}+0.8z^{-n}}{(1+z^{-1})}$

(b)  $G_2(n) = \frac{0.2z^2+z+0.8}{(z+0.2)(z+0.1)}$

**Q6)** Given LTI discrete time system is described by

$$y(n) + 0.2y(n-1) + 0.2y(n-2) = 0.5x(n-1)$$

where  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=0$ , and  $x(n)=u(n)$ , find the zero state response, zero input response, natural response, forced response, transient response, and steady state response of the system above. What is the unit pulse response  $h(n)$  of the system?

**Q7)** The transfer function  $H(z)$  is expanded into its partial fraction form as shown below.

$$H(z) = \frac{z}{(z-0.1)(z-0.2)(1-0.3z^{-1})(1-0.5z^{-1})}$$

**Öğrenci adı-soyadı:**

**Öğrenci no :**

$$= \frac{K_1 z}{(z - 0.1)} + \frac{K_2 z}{(z - 0.2)} + \frac{R_3}{(1 - 0.3z^{-1})} + \frac{R_4}{(1 - 0.5z^{-1})}$$

Find the values of  $K_1$ ,  $K_2$ ,  $R_3$ ,  $R_4$ .

## Matlab Problems

**Q1)** Find the values of  $R_1$ ,  $R_2$ , and  $R_3$ , in the expansion of the transfer function  $G(z)$ , using the Matlab function **residuez**.

$$G(z) = \frac{(1 + 0.6z)}{(z - 0.8)(z - 0.2)^n} = \frac{R_1 z}{(z - 0.8)} + \frac{R_2 z}{(z - 0.2)^n} + \frac{R_3 z}{(z - 0.2)}$$

**Q2)** Given  $H_2(z) = \frac{(1-z^{-1})}{(1-0.9z^{-1})}$ , plot the magnitude of  $H_3(z) = H_2(ze^{j1.5})H_2(ze^{-j1.5})$  and the magnitude of  $H_4(z) = H_2(ze^{j1.5})H_2(ze^{-j1.5})$

**Q3)** Find the output  $y_1(n)$ ,  $y_2(n)$ , and  $y_3(n)$  for  $0 \leq n \leq 15$  of the LTI-DT system defined by the preceding transfer functions  $H_1(z)$ ,  $H_2(z)$ , and  $H_3(z)$ , respectively, assuming that are exited by an input sequence  $x(n)=\{\underbrace{0.5}_{\uparrow} 0.2 -0.3 0.1\}$ .

**Q4)** An LTI-DT system is described by the following difference equation

$$y(n) + 3y(n - 1) + 2y(n - 2) + 2y(n - 3) = x(n) + 3x(n - 2)$$

where  $y(-1)=1$ ,  $y(-2)=2$ ,  $y(-3)=1$ , and  $x(n)=(0.5)^n u(n)$ . Find the total response  $y(n)$  for  $0 \leq n \leq 20$  and plot  $y(n)$ .